齿面点蚀对航空螺旋锥齿轮副啮合 特性影响分析



王笑乐^{1,2},卢剑伟²,蔡云庆²,王红州² 1.安徽农业大学,安徽 合肥 230036 2.合肥工业大学,安徽 合肥 230009

摘 要:螺旋锥齿轮作为航空减速器的重要传动零件,具有耐久性、高强度、高效率、高平稳性的特点。而齿面点蚀作为螺旋 锥齿轮的主要失效形式之一,明确其对齿轮副啮合特性的影响,对分析系统故障状态下的运动特性和提高航空传动系统的 可靠性具有重要意义。本文以刀倾半展成法加工的螺旋锥齿轮副为对象,基于承载接触分析技术(LTCA),研究了不同工况 下齿面不同位置点蚀对齿轮副时变啮合特性的影响规律。结果表明,与健康齿轮相比,点蚀位置接触应力有所下降,点蚀区 附近齿面接触应力显著增大。齿面啮合至点蚀位置时,齿轮副传动误差增大。点蚀越靠近啮合区边缘,对传动误差的影响 越小。点蚀位于啮合中心区域时,载荷越大,点蚀对传动误差的影响越小,但影响范围越广。相关结论为螺旋锥齿轮副点蚀 故障状态下传动特性分析以及航空器可靠性研究提供了支持。

关键词:点蚀;螺旋锥齿轮副;承载接触分析;啮合特性;影响规律

中图分类号:TH132

文献标识码:A

螺旋锥齿轮作为一种重要的齿轮传动零件,被广泛地 应用于航空航天和汽车等行业的传动系统中。与直齿圆柱 齿轮相比,螺旋锥齿轮常用于相交轴间的动力传送,工作时 为连续的节线接触,具有平稳的传递性,噪声和振动都非常 小,适合高速传动,因此其啮合特性直接影响系统的传动稳 定性^[1]。随着现代航空工业对齿轮传动要求的日趋严格, 螺旋锥齿轮副承载工况更加恶劣复杂,服役过程中易产生 齿面点蚀故障,显著影响装备的动力性、经济性、平顺性和 可靠性^[2]。而且,航空器在加工制造方面具有更高的精密 性,一旦发生点蚀情况,则对其传动系统的工作产生重要影 响,甚至引起航空航天事故的发生^[3]。因此,深入研究齿面 点蚀对螺旋锥齿轮副啮合特性的影响在航空航天领域具有 重要意义^[4]。

螺旋锥齿轮相比圆柱齿轮具有更为复杂的几何特征和 齿面形貌,点蚀的产生进一步加剧了接触分析的复杂程度, 有限元法是目前研究其故障状态下啮合特性的主要技术手 段^[5-6]。马鹏程、汪中厚等基于Abaqus软件研究了齿面椭球

DOI:10.19452/j.issn1007-5453.2022.08.013

形点蚀对弧齿锥齿轮副承载传动误差的影响规律^[7]。李秋 泽等以高速动车组弧齿锥齿轮疲劳点蚀为研究对象,统计 了点蚀故障的发生位置,并基于加载啮合试验分析了齿面 接触应力与接触面积的变化规律^[8]。冯松等对比研究了齿 面磨损、微点蚀和宏观点蚀对渐开线直齿圆柱齿轮副啮合 刚度的影响^[9]。王晓鹏建立了齿面微点蚀状态下的法向接 触刚度预估模型,计算了渐开线齿轮副不同程度点蚀状态 下的法向接触刚度^[10]。赵鑫等利用势能法计算了渐开线直 齿轮副齿面椭圆形点蚀故障下的啮合刚度^[11]。罗棚等运用 Abaqus软件建立了直齿圆柱齿轮副啮合模型,分别获得了 健康齿、圆点蚀和方形点蚀故障齿的最大接触应力,并基于 试验研究了不同点蚀程度对齿轮系统振动噪声的影响 规律^[12]。

现阶段,分析齿面点蚀对螺旋锥齿轮副啮合特性影响 规律的研究仍较少见。为此,本文以刀倾半展成法加工的 螺旋锥齿轮副为研究对象,基于承载接触分析技术(LTCA) 研究了不同载荷下不同位置点蚀对齿轮副啮合印痕、动态

收稿日期: 2022-01-11; 退修日期: 2022-03-05; 录用日期: 2022-04-19 基金项目: 国家自然科学基金(51875150);航空科学基金(2018ZEP4006)

引用格式: Wang Xiaole, Lu Jianwei, Cai Yunqing, et al. Analysis of influence on tooth surface pitting on meshing performance of aeronautical spiral bevel gears drive[J]. Aeronautical Science & Technology, 2022, 33(08): 103-110. 王笑乐, 卢剑伟, 蔡云庆, 等. 齿面点蚀对航 空螺旋锥齿轮副啮合特性影响分析[J]. 航空科学技术, 2022, 33(08): 103-110.

传动误差、接触应力等啮合特性的影响规律,为后续研究航 空航天飞行器传动系统的工作原理及可靠性分析奠定 基础。

1 螺旋锥齿轮副承载分析模型

1.1 螺旋锥齿轮副参数及实体模型

本文所研究的某航空减速器螺旋锥齿轮副采用小轮下 偏置,几何参数见表1。其中,大轮采用成形法、小轮采用刀 倾法加工,是国内外航空航天专用螺旋锥齿轮副常见加工 方式,大小轮的加工参数见表2、表3。

表1 螺旋锥齿轮副几何参数 Table 1 Geometric parameters of the hypoid gear pair

参数	小轮(左旋) (主动轮)	大轮(右旋)
齿数	10	41
模数/mm	4.741	
轴交角/(°)	90	
偏置距/mm	-31.8(小轮下偏置)	
齿面宽/mm	33.637	28
外锥距/mm	117.178	101.26
螺旋角/(°)	49.9833	29.0000
节锥角/(°)	15.5293	73.7000
根锥角/(°)	14.1833	68.1333
节锥顶点距交点/mm	18.11	-3.05
面锥顶点距交点/mm	11.80	-3.60
根锥顶点距交点/mm	21.52	-1.36

表2 大轮加工参数

Table 2 Processing parameters of the gear

大轮加工参数	数值
刀盘名义直径/in(mm)	7.5(190.5)
外刀刀齿齿形角/(°)	-24
内刀刀齿齿形角/(°)	17
刀尖错距/in	0.09
刀尖圆角半径/in	0.04
机床安装根锥角/(°)	68.1333
水平刀位/mm	41.11
垂直刀位/mm	83.66
轴向轮位/mm	-1.36
垂直轮位/mm	0

研究螺旋锥齿轮加工过程的数学表达,基于 Matlab 软件建立机床加工过程的仿真数学模型,计算加工参数,完成 虚拟加工,根据加工程序计算完成螺旋锥齿轮副含齿根过 渡曲面的全齿面精确建模,求解得到大、小轮齿面点云坐 标^[13]。加工仿真非本文研究重点,故不再赘述。将获得的

	表3 小轮加上参数
Table 3	Processing parameters of the pinion

小轮加工参数	凹面(外刀)	凸面(内刀)
刀齿齿形角	14	-31
刀尖半径	92.456	97.917
刀尖圆角半径/in(mm)	0.0025(0.0635)	0.0025(0.0635)
机床安装根锥角/(°)	-4.3	-4.316667
径向刀位/mm	89.8950	93.5458
角向刀位/mm	87.1750	82.0249
轴向轮位/mm	-2.33	2.60
垂直轮位/mm	29.87	32.52
床位/mm	11.99	20.80
刀倾角/(°)	21.2513	18.8262
刀转角/(°)	-19.6319	-34.2973
切削滚比	3.87250	4.03515
切削滚比	3.87250	4.03515

离散点云采用曲面拟合的方式生成含齿根过渡曲面大、小 轮齿面,分别建立其三维模型,如图1、图2所示。



图 1 大轮三维模型 Fig.1 3D model of the gear



1.2 螺旋锥齿轮副有限元模型

将大小轮三维模型导入 Hypermesh 软件进行网格划 分,综合考虑计算精度及效率,建立小轮全齿、大轮6齿网 格模型,如图3、图4所示。为了在齿轮表面准确构造出点

蚀特征,对工作齿面进行网格细化加密,控制单元长度小于 0.2mm、单元厚度小于0.1mm,小轮工作齿面网格细节如图 5所示。





图4 小轮有限元网格模型 Fig.4 Finite element mesh model of the pinion



图5 小轮工作齿面网格模型 Fig.5 Finite element mesh model of the working surface of the pinion

将大、小轮网格模型导入有限元分析软件 Abaqus, 完 成分析类型、材料属性、截面属性、分析步、场输出变量、历 史输出变量、相互作用、边界条件及载荷等参数设置[14],材 料参数采用45钢参数,部分前处理参数设置见表4。

	表4	部分前处理参数	纹
able 4	Some	preprocessing	parameters

前处理参数	数值	
弹性模量/MPa	2.09e5	
密度/(kg/m³)	7.85e3	
泊松比	0.3	
摩擦系数	0.1	
接触属性	Hard Contact("硬"接触)	
单元类型	C3D8R(六面体一次减缩积分单元)	
分析类型	隐式,静力学分析	
主分析步步长	0.005	
滑移类型	Finite Sliding(有限滑移)	
输出变量	UR; COORD; CSTATUS; CFORCE;	
	CNORMF; CFNM; CMNM; CNAREA	
单元数目	小轮124800;大轮201600	

对螺旋锥齿轮副啮合过程进行仿真,要模拟大轮和小 轮在静止不动时相互接触产生的啮合特性,由于齿侧间隙 的存在,齿轮刚开始接触时可能存在啮合冲击现象。为使 啮合冲击最小,迭代过程收敛,静态分析步选择 staticgeneral类型^[15],一般分为三个分析步,分别设置为:(1)约 束小轮6个方向的自由度,将大轮绕轴线偏转微小角度,使 大、小轮齿面接触。第(1)步设置时长为0.05s,初始增量步 长设置为0.01,最大增量步长为0.05,最小增量步长为默认 设置,最大增量步数设置为100。(2)释放小轮轴向自由度, 固定大轮6个方向的自由度,将小轮绕轴线偏转微小角度, 使大、小轮齿面接触,达到初始分析状态。第(2)步中步长 相关设置同第(1)步。(3)同时释放大、小轮轴向自由度,小 轮施加绕轴线固定角速度作为主动轮,大轮则作为从动轮, 完成啮合。第(3)步根据小轮角速度及旋转角度,设定时间 为0.85s,此时啮合至第6个齿,同时将初始增量步和最大增 量步均设置为0.005,最大增量步数设置为1000。

2 螺旋锥齿轮副承载啮合分析

2.1 健康齿轮副啮合特性分析

分别为大轮施加100N•m、500N•m、1000N•m和3000N•m 的4种负载扭矩,为小轮添加大小为5rad/s的驱动转速。经 Abaqus软件仿真啮合过程,得到4种工况下健康齿面的啮合 印痕,如图6所示,对比发现,随着载荷的增大,啮合区域的面 积也不断增加,并向着两端和齿根扩展[16]。

对比4种工况下齿轮副啮合至同一转角时的等效应力 云图,如图7所示,随着载荷增加,齿面应力集中区域向两 端和齿根扩展,与啮合区域的变化特征一致,接触区域为扁





平的椭圆形,应力最大区域位于椭圆中心。

different loads

提取不同载荷工况下第四对啮合齿的齿面接触力,如 图8所示。可以看出,螺旋锥齿轮齿面啮合力曲线近似于 抛物线形状,且随着载荷的增加,齿面啮合力也相应 增大。

在理想状态下,螺旋锥齿轮副的啮合传动是无误差的, 但是实际中螺旋锥齿轮副瞬时传动比是不断变化的,因此 存在传动误差。传动误差的定义为:当小轮转过一定角度 时,大轮实际转角与理论转角之差。即



$$\delta = \Delta \varphi_{h2} - \frac{z_1}{z_2} \Delta \varphi_{h1} \tag{1}$$

式中: δ 为传动误差, $\Delta \varphi_{h1}$ 为小轮转角, $\Delta \varphi_{h2}$ 为大轮转角, z_1 为小轮齿数, z_2 为大轮齿数。

图9为齿轮副在不同载荷下的齿轮传动误差,可以看出,不同载荷工况下的传动误差呈周期性波动,随着载荷的 增加,传动误差幅值也逐渐增大。



Fig.9 Transmission error of the gear pair under different load

2.2 点蚀齿轮副啮合特性分析

本文研究的螺旋锥齿轮副小轮为主动轮,大轮为从动 轮,齿数比为Z1/Z2 = 10/41,工作过程中小轮齿面啮合次数 更多,更易发生磨损失效等情况,此外小轮凹面为工作面, 相同载荷下凹面应力远大于凸面应力^[17],因此本文将点蚀 模拟在小轮凹面。将大、小轮均划分为纯六面体网格,将齿 面网格加密为4层。根据 500N•m 载荷工况下的齿面实际 啮合区域,分别在A、B、C三个位置进行模拟点蚀,如图10 所示。



Fig.10 Three kinds position of pitting on tooth surface

以500N•m工况为例,对比点蚀齿轮副与健康齿轮副在 点蚀位置时的等效应力云图,如图11所示。对比发现,由 于点蚀的存在,当齿轮啮合至该位置时,点蚀坑周围区域的 等效应力显著增大,这将会导致点蚀面积进一步增大,从而 加剧齿轮振动,对齿轮传动误差造成影响。

在500N•m载荷工况下,健康齿轮副与不同位置点蚀齿轮副第四对啮合齿啮合力变化如图12所示。可以看出,点蚀齿轮副与健康齿轮副齿面啮合力的变化趋势基本一致, 呈抛物线形状。当齿轮啮合至点蚀位置时,相较于健康齿轮,不同位置点蚀齿轮副的齿面接触力均有不同程度的下降^[18]。

图 13 为 500N•m 工况下不同位置点蚀齿轮副的传动误 差曲线,可以看出,对于A、B、C 三种点蚀位置,当齿面啮合 至点蚀区域时,传动误差幅值均有所增大。将健康齿轮副 传动误差与点蚀齿轮副传动误差进行求差,得到图 14 所示 的误差曲线。

从图14中可以看出,相同载荷下,位于啮合区域中心 位置的B点蚀对传动误差的影响较大,位于啮合区域边缘



(a) 位置A处健康和点蚀齿面等效应力对比



(b) 位置B处健康和点蚀齿面等效应力对比



(c) 位置C处健康和点蚀齿面等效应力对比

图11 健康和点蚀齿面接触应力对比

Fig.11 Three kinds position of pitting on tooth surface



pitting gear pair

位置的A、C点蚀影响较小,原因是当齿面啮合至B位置时, 该区域为主要受力区,齿面应力相比较A、C区域更大,因此 该位置点蚀对传动误差影响也较大,A、C位置位于啮合边 缘区域,此时有其他齿面分担载荷,点蚀位置的应力也相对 较小,该位置的点蚀对传动误差影响较小,因此点蚀越靠近 啮合边缘区域,对传动误差的影响越小。

为了深入分析不同载荷下点蚀对传动误差的影响,增加 载荷数目,对齿轮副分别施加100N•m、300N•m、500N•m、 1000N•m、3000N•m和4000N•m载荷,将不同载荷下的健康齿





轮副传动误差与有点蚀传动误差求差,得到结果如图15所示。 图15中从左到右分别为A、B、C三个点蚀位置的不同 载荷对传动误差的影响曲线。可以看出,随着载荷增加,靠 近齿面边缘的A、C点蚀处的传动误差呈先增大后减小的趋 势,位于齿面中部的B点蚀处的传动误差则一直增大。原因是啮合区随载荷增加向齿面边缘延伸,B点蚀位于齿面中部,受接触区扩大的影响不大,传动误差增加主要受载荷增大引起。A、C点蚀在低载荷时位于齿面边缘区域,但由于啮合区随载荷增加向两端延伸,A、C点蚀逐渐向啮合区中心移动。对于A、C位置点蚀,在载荷增加前期载荷变化对传动误差的影响大于点蚀相对位置变化的影响,故在前期载荷增大时A、C影响曲线呈现增大的趋势,后期随着载荷的增大,A、C逐渐移向啮合区域中心位置,此时载荷变化对传动误差的影响小于相对位置移动造成的影响,故传动误差随着载荷的增大而逐渐减小。虽然载荷增大的后期点蚀对齿轮副传动误差的影响越来越小,但点蚀坑附近区域等效应力显著增大,甚至有可能超过齿轮许用应力,导致点蚀坑面积扩大,甚至发展到轮齿断裂的后果。

3 结论

本文以采用刀倾半展成法加工的螺旋锥齿轮副为对 象,通过建立健康齿轮副和点蚀齿轮副的有限元模型,基于 承载接触分析技术研究了不同位置齿面点蚀在不同工况下 对螺旋锥齿轮副动态啮合特性的影响,获得以下结论:

(1)对于健康螺旋锥齿轮副,随载荷增加,齿面啮合区 面积不断增大,接触区域及齿面应力集中区向两端和齿根 扩展,传动误差幅值逐渐增大。

(2)螺旋锥齿轮副啮合至点蚀位置时,点蚀处附近区 域应力显著增大,而点蚀位置齿面接触力相比较健康齿面 有所下降,会造成点蚀位置区域面积不断增大,加剧齿轮 振动。

(3)螺旋锥齿轮副啮合至点蚀位置时,传动误差绝对 值有所增加,位于齿面中部位置的点蚀对传动误差影响较 大,位于边缘区域的点蚀对传动误差影响较小。当点蚀位 于齿面中部时,载荷越大,点蚀对传动误差的影响越小,但 影响范围越广。

(4)将螺旋锥齿轮应用至航空航天领域时,应采取一定 的手段避免点蚀情况的发生;一旦航空减速器中螺旋锥齿轮 副发生点蚀,应及时采取补救措施或者更换相应零件,以便 降低事故发生的概率,提升航天器性能的可靠性。 (AST

参考文献

[1] 张金良.高强度螺旋锥齿轮的设计及实验研究[D].西安:西 北工业大学,2006.

Zhang Jinliang. Design and experimental study of high

strength spiral bevel gear [D]. Xi'an: Northwestern Polytechnical University, 2006. (in Chinese)

- 【2】张丽君,田雨生. 航空减速器螺旋锥齿轮副的安装与调整[J]. 机械工程师, 2002, 8(4): 71-72.
 Zhang Lijun, Tian Yusheng. Installation and adjustment of spiral bevel gear pair of aviation reducer [J]. Mechanical Engineer, 2002, 8(4): 71-72. (in Chinese)
- [3] 李源, 袁杰红. 航空减速器弧齿锥齿轮动态啮合仿真分析[J].
 机械传动, 2007, 31(5): 43-44.
 Li Yuan, Yuan Jiehong. A simulating analysis model for spiral

bevel gear dynamic meshing in aerostat reducer [J]. Journal of Mechanical Transmission, 2007, 31(5) : 43-44. (in Chinese)

[4] 王晓鹏.齿面疲劳点蚀下齿轮传动系统动态特性研究[D].北 京:中国机械科学研究总院,2020.

Wang Xiaopeng. Research on dynamic characteristics of gear transmission system under fatigue pitting of tooth surface[D]. Beijing: China Academy of Machinery Science and Technology, 2020. (in Chinese)

[5] 唐进元, 蒲太平. 基于有限元法的螺旋锥齿轮啮合刚度计算
 [J]. 机械工程学报, 2011, 47(11): 23-29.

Tang Jinyuan, Pu Taiping. Spiral bevel gear meshing stiffness calculations based on the finite element method[J]. Journal of Mechanical Engineering, 2011, 47(11): 23-29. (in Chinese)

- [6] 周驰,田程,丁炜琦,等.基于有限元法的螺旋锥齿轮时变啮 合特性研究[J]. 机械工程学报, 2016, 52(15): 36-43.
 Zhou Chi, Tian Cheng, Ding Weiqi, et al. Analysis of hypoid gear time-varying mesh characteristics based on the finite element method[J]. Journal of Mechanical Engineering, 2016, 52(15): 36-43. (in Chinese)
- [7] 马鹏程, 汪中厚, 王巧玲, 等. 点蚀对弧齿锥齿轮传动误差影 响的研究[J]. 机械传动, 2014, 38(1): 1-4.

Ma Pengcheng, Wang Zhonghou, Wang Qiaoling, et al. Research on the influence of pitting on transmission error of spiral bevel gear[J]. Journal of Mechanical Transmission, 2014, 38(1): 1-4. (in Chinese)

[8] 李秋泽,王文静,谌亮,等.高速动车组弧齿锥齿轮齿面疲劳 点蚀失效分析[J].西南交通大学学报,2016,51(6):1206-1213.

Li Qiuze, Wang Wenjing, Chen Liang, et al. Fatigue pitting failure analysis of tooth surface of spiral bevel gear for EMU train[J]. Journal of Southwest Jiaotong University, 2016, 51(6): 1206-1213. (in Chinese)

- [9] 冯松, 毛军红, 谢友柏. 齿面磨损对齿轮啮合刚度影响的计算 与分析[J]. 机械工程学报, 2015, 51(15): 27-32.
 Feng Song, Mao Junhong, Xie Youbo. Analysis and calculation of gear mesh stiffness with tooth wear[J]. Journal of Mechanical Engineering, 2015, 51(15): 27-32. (in Chinese)
- [10] 唐进元, 聂金安. 含过渡曲面的螺旋锥齿轮精确三维几何建 模方法[J]. 机械科学与技术, 2010, 29(3): 358-363+368.
 Tang Jinyuan, Nie Jin'an. A method for accurate modeling of a hypoid gear with fillet[J]. Mechanical Science and Technology for Aerospace Engineering, 2010, 29(3): 358-363+368. (in Chinese)
- [11] 赵鑫,张秀华, 溥江. 齿面点蚀对齿轮啮合刚度影响分析[J]. 机械强度, 2020, 42(6): 1424-1429.
 Zhao Xin, Zhang Xiuhua, Fu Jiang. Effect of pitting on meshing stiffness of gears[J]. Journal of Mechanical Strength, 2020, 42(6): 1424-1429. (in Chinese)
- [12] 罗棚, 赵运才, 任继华. 点蚀故障对齿轮传动系统噪声的影响
 [J]. 机械设计与研究, 2020, 36(1): 120-123+129.
 Luo Peng, Zhao Yuncai, Ren Jihua. Finite element analysis and experimental study on pitting corrosion of gear rolling machine
 [J]. Machine Design and Research, 2020, 36(1): 120-123+129.
 (in Chinese)
- [13] 邓效忠, 方宗德, 杨宏斌. 高重合度弧齿锥齿轮的强度分析
 [J]. 航空动力学报, 2002, 17(3): 367-372.
 Deng Xiaozhong, Fang Zongde, Yang Hongbin. Strength analysis of spiral bevel gears with high contact ratio [J].
 Journal of Aerospace Power, 2002, 17(3): 367-372. (in Chinese)
- [14] 侯祥颖,方宗德,蔡香伟,等. 基于 ABAQUS 齿轮接触分析的 前后处理[J]. 机械科学与技术, 2015, 34(7): 993-996.
 Hou Xiangying, Fang Zongde, Cai Xiangwei, et al. Pretreatment and post treatment of tooth contact analysis based on ABAQUS[J]. Mechanical Science and Technology for Aerospace Engineering, 2015, 34(7): 993-996. (in Chinese)
- [15] 万亮宏.螺旋锥齿轮弯曲与接触强度计算及试验研究[D].长沙:湖南大学,2018.

Wan Lianghong. Strength calculation and experimental verification for spiral bevel gears [D]. Changsha: Hunan University, 2018. (in Chinese) [16] 朱慧玲,周启航.直升机主减弧齿锥齿轮优化设计[J].航空科 学技术,2021,32(8):12-17.

Zhu Huiling, Zhou Qihang. Optimal design of helicopter's main spiral bevel gear[J]. Aeronautical Science & Technology, 2021,32(8):12-17 (in Chinese)

 [17] 吴双峰,李锦花,王旭华,等.齿轮动应力及温度测量在机匣 故障中的应用[J].航空科学技术,2020,31(8):27-35.
 Wu Shuangfeng, Li Jinhua, Wang Xuhua, et al. Application of gear dynamic stress and temperature measurement in the failure of accessory gearbox[J]. Aeronautical Science & Technology,2020,31(8):27-35. (in Chinese)

[18] 熊天旸,李新民,金小强,等.多特征指标锥齿轮健康状态评 估方法研究[J].航空科学技术,2020,31(3):41-46.
Xiong Tianyang, Li Xinmin, Jin Xiaoqiang, et al. Research on health condition evaluation method of bevel gear with multifeature indicators[J]. Aeronautical Science & Technology, 2020, 31(3):41-46. (in Chinese)

Analysis of Influence of Tooth Surface Pitting on Meshing Performance of Aeronautical Spiral Bevel Gears Drive

Wang Xiaole^{1,2}, Lu Jianwei², Cai Yunqing², Wang Hongzhou²

1. Anhui Agricultural University, Hefei 230036, China

2. Hefei University of Technology, Hefei 230009, China

Abstract: As an important transmission part of aviation reducer, spiral bevel gear, has the characteristics of durability, high strength, high efficiency and high stability. As one of the main failure modes of spiral bevel gear, the influence of tooth pitting on the meshing characteristics of gear pair is very important for analyzing the motion characteristics of the system and improving the reliability of the aviation transmission system. In this paper, the spiral bevel gear pair processed by the generated and tilt method is used as the object. The loaded tooth contact analysis technology is employed to research the influence law of the pitting on different position on the time-varying meshing characteristics of the gear drive under different loads. The results show that, compared with healthy gears, the contact stress at the pitting location has decreased, and that on the tooth surface near the pitting area has increased significantly. When the tooth surfaces mesh to the pitting position, the transmission error of the gear pair increases. The closer the pitting is to the edge of the meshing area, the greater the load, the smaller the influence of the pitting corrosion on the transmission error, but the wider the influence range. The relevant conclusions provide support for the analysis of transmission characteristics and aircraft reliability of spiral bevel gear pair under pitting failure condition.

Key Words: pitting; spiral bevel gear drive; loaded tooth contact analysis; meshing parameters; influence law

Foundation item: National Natural Science Foundation of China (51875150); Aeronautical Science Foundation of China(2018ZEP4006)